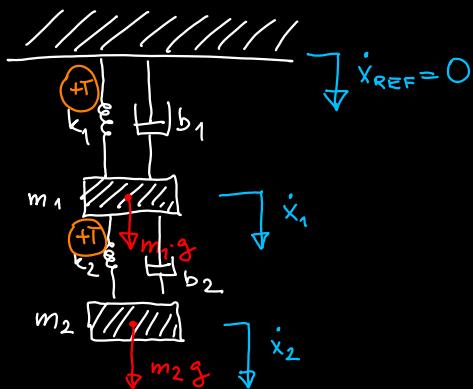


# MODELOVÁNÍ JEDNODUCHÝCH MECHANICKÝCH SYSTÉMŮ POMOCÍ VAZEBNÍCH GRAFŮ

Zatím jen 1D (= jeden směr / jedna osa)

Pr.:



Systematická procedura:

1. rychlosti  $\dot{x}$  včetně ref. rychl. (=0)
2. u pružin  $(+T)$  /  $(+C)$
3. rychlost  $\rightarrow$  spoje 1
4. navázat na 1:
  - $\rightarrow I$
  - $\rightarrow S_e$
  - $\rightarrow S_e: 0$
5. spoje 0 pro rel. rychl. (pro prvky R a C)

6. zjednodušení

